PAT-NO:

JP403074189A

DOCUMENT-IDENTIFIER:

JP 03074189 A

TITLE:

DRIVER FOR MOTOR CONTROL IC

PUBN-DATE:

March 28, 1991

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

MATSUMOTO, YOICHI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME NEC CORP COUNTRY

N/A

APPL-NO:

JP01210323

APPL-DATE: August 14, 1989

INT-CL (IPC): H02P005/168

US-CL-CURRENT: 318/479

ABSTRACT:

PURPOSE: To maintain ON resistance of an N-channel MOSFET constituting an

H-bridge circuit at an approximately constant low level, regardless of

fluctuation of motor voltage, by driving a charge pump booster circuit with

motor voltage or with logic source voltage if the motor voltage is lower than the logic source voltage.

CONSTITUTION: An oscillation circuit 6 and a charge pump booster circuit 14

are supplied with a voltage VM from a motor source terminal 18. Consequently,

gate drive voltage three times as high as the voltage VM

can be obtained from the gate terminal 24 even if the motor voltage VM fluctuates. Since the gate-source voltage VGS rises higher upon increase of the motor voltage VM, ON resistance of transistors Q1, Q2, Q5, Q6 at high side in H-bridge circuits 16, 17 can be maintained at a sufficiently low level.

COPYRIGHT: (C) 1991, JPO&Japio

⑩ 特 許 出 願 公 開

◎ 公開特許公報(A) 平3-74189

⑤Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号 7315-5H ④公開 平成3年(1991)3月28日

H 02 P 5/168

G

91

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全5頁)

図発明の名称 モータ制御Ⅰ Cの駆動回路

②特 頤 平1-210323

②出 顯 平1(1989)8月14日

⑩発明者 松本 洋一

東京都港区芝5丁目33番1号 日本電気株式会社内

⑪出 願 人 日本電気株式会社 東京都港区芝5丁目7番1号

创代 理 人 弁理士 内 原 晋

明細書

発明の名称

モータ制御ICの駆動回路

特許請求の範囲

(1)モータ駆動部に4個のNチャネルバワーMOS・FETにより形成されるHブリッジ駆動回路と前記NチャネルパワーMOS・FETのうちハイサイド側の2個のNチャネルパワー MOS・FETを駆動するためのチャージボンフー MO式的 PE に B 数回路を制御する制御回路に分の取動回路に P が な が 記 上を 有するモータ 制御ICの 駆動回路に P が な な 正を 前記チャージボンプ 昇圧 回路の 駆動 回路 に を 特徴とするモータ制御ICの 駆動回路。

(2) モータ駆動電圧が制御ロジック部のロジック電源電圧より高い時はチャージボンプ昇圧回路

をモータ電圧で駆動し、前記モータ電圧がロジック電源電圧より低い時は前記チャージボンプ昇圧回路を前記ロジック電源電圧で駆動する切り替えスイッチ回路を有することを特徴とする請求項(1)記載のモータ制御ICの駆動回路。

発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

本発明はモータ制御ICの駆動回路に関し、特にモータ駆動部にNチャネルパワーMOS・FETを4個用いて形成したHブリッジ駆動回路を有するモータ制御ICの駆動回路に関する。

〔従来の技術〕

従来、かかるモータ制御ICの駆動回路におけるHブリッジ駆動回路は、モータの正転、逆転を容易に実現できるので、モータ駆動用として非常に替及した回路である。最近はON抵抗を下げるために、Hブリッジを構成するトランジスタとしてパワーMOS・FETを使用する場合が多く、特にディスクリート構成の場合はハイサイド側に

PチャネルパワーMOS・FETを用い、しかもロウサイド側にNチャネルパワーMOS・FETを使用している。しかし、モノリシック構成とするとき、かかるPチャネルパワーMOS・FETは
近て、かかるPチャネルパワーMOS・FETを使用し、ハイサイドのパワーMOS・FETを使用し、ハイサイドのパワーMOS・FET駆動用としてチャージボンプによる昇圧回路を使用するのが一般的である。

第5 図はかかる従来の一例を示す N チャネルバワーM O S の H ブリッジモータ制御 I C の駆動回路図である。

し、最終的にはゲート端子24にVnnの3倍の昇 圧電圧を得る。この昇圧電圧をさらに出力コンデ ンサ13に充電する。以上の動作を発振回路6に より繰り返す。このゲート端子24に得られた質 圧 3 × V poはハイサイド側の N チャネルパワー MOS·FETQ1, Q28LVQ5, Q6&+ 分にONさせるために必要となる。Hブリッジ回 路16、17を構成するトランジスタのON、 OFFはコントロール入力1~3に印加されたコ ントロール信号によって制御される。このためコ ントロール信号入力をコントロール回路10でデ コードし、レベルシフト回路15で前述のゲート 端子24に得られた電圧(3×Voo)に電圧変 換する。このHブリッジ回路16、17におい ては、対角線上のトランジスタを交互に 〇N. OFFさせ、モータ巻線19,22に流れる電流 の向きを変える。

例えば、Q1とQ4がONの時はQ2とQ3を OFF、またQ1とQ4がOFFの時はQ2と Q3をONさせて、モータ巻線19に流す電流の

向きを反転させる。また、モータを停止する時は 全てのトランジスタをOFFとする。

第6図は第5図に示すモータ制御ICにおける モータ電圧・HブリッジON抵抗特性図である。

第6図に示すように、従来のモータ制御ICにおけるON抵抗特性はロジック電源電圧Vonが5V、ON抵抗値を上下トランジスタの和としたとき、モータ電圧Vnが増していくと、抵抗値が指数的に増大する傾向を示している。

[発明が解決しようとする課題]

上述した従来のNチャネルパワーMOS・Hブリッジモータ制御ICはパワーMOS・FETのゲートに印加する電圧がロジック電源に印加された電圧の3倍と一定値である。このパワーMOS・FETのON抵抗はゲート・ソース間電圧Vssで決定され、NチャネルMOS・FETの場合はゲート電圧がソース電圧より高ければ高いほどON抵抗が低くなる。

上述した従来例においては、ロジック電源電圧 を5 V とすると、パワーMOS・FETのゲート 電圧は約15Vと一定である。従って、モータ N 動電圧 V m が増し、15Vに近ずくにつれハイサイド側の N チャネルパワー M O S ・ F E T の V a s が小さくなり、 O N 抵抗が指数的に増大して来る という欠点がある。

また、かかる〇N抵抗が増すと、飽和電圧が増大し損失も増えるので、パワーMOS・FETをHブリッジに使用する意味がなくなってしまう。かかる対策として昇圧電圧を4倍以上にすると、昇圧用の外付けコンデンサの数が増えるため、IC端子も増え且つ制御回路も複雑となるのでメリットがない。

本発明の目的は、かかるモータ制御ICとしてのNチャネルパワーMOS・FETのON抵抗を低下させ且つほぼ一定になるように安定させることのできるモータ制御ICの駆動回路を提供することにある。

〔課題を解決するための手段〕

本発明のモータ制御ICの駆動回路は、モータ 駆動部に4個のNチャネルパワーMOS・FET また、本発明のモータ制御ICの駆動回路は、モータ駆動電圧が制御ロジック部のロジック電圧 電圧より高い時はチャージボンプ昇圧回路をモータ電圧で駆動し、前記モータ電圧がロジック電源電圧より低い時は前記チャージボンプ昇圧回路を前記ロジック電源電圧で駆動する切り替えスイッチ回路を有するように構成される。

〔実施例〕

次に、本発明の実施例について図面を参照して説明する。

3倍の値のゲート駆動電圧が得られる。従って、 Hブリッジ回路16、17におけるハイサイド側 のトランジスタQ1、Q2およびQ5、Q6はモ ータ電圧Vwが高くなってもゲート・ソース間電 圧Vosがさらに高くなるので、十分に低いON抵 抗を保つことができる。

第2図は第1図に示すモータ制御ICにおける モータ電圧-HブリッジON抵抗特性図である。

第2図に示すように、上下トランジスタの和である ON抵抗は安定化されるが、特にモータ電圧 V m がロジック電源電圧 V m のよりも高い時にその効果は大きい。なお、ロジック I C とのインタフェースを保つため、モータ電圧 V m とは別のロジック電源電圧 V m ので駆動する必要がある。

第3図は本発明の第二の実施例を示すNチャネルパワーMOSのHブリッジモータ制御ICの駆動回路図である。

第3図に示すように、本実施例はモータ電源電圧Vm がロジック電源電圧Vm がロジック電源電圧Vmpよりも低い時に用

第1図は本発明の第一の実施例を示すNチャネルパワーMOSのHブリッジ制御ICの駆動回路 図である。

第1図に示すように、本実施例は前述した従来例の回路構成と比較して異なる点は、発振回路6 およびチャージ・ボンプ昇圧回路14に対するロジック電源端子5からの電圧(Vェロ)供給に代えて、モータ電源端子18からの電圧(Vェ)供給を行うようにしたことにある。その他の回路構成は従来と同様であるので説明を省略する。

かかる本実施例において、発掘回路6とチャージボンプ昇圧回路14およびレベルシフト回路15は共にモータ電源端子18に印加されるモータ電圧の少なくとも3倍の回路耐圧を有している。すなわち、モータ電圧をVwとすると、チャージボンプ昇圧回路14の動作電圧はVwであるので、ゲート端子24には3×Vェの電圧が得られる。

上述の構成とすることにより、モータ電圧V× が変化しても、ゲート端子24には絶えずV×の

いられ、かかる時はチャージボンプ昇圧回路14の駆動電圧をVooとした方が高いゲート電圧が得られるので有利である。

本実施例は前途した第一の実施例に加えて、ロジック電源端子電圧 V DDとモータ電圧 V M を比較する比較器 2 8 と、スイッチ回路 2 5 と、比較器 2 8 のための分圧抵抗 2 6 、 2 7 および 2 9 、 3 0 とを有し、 V DD < V M の時にチャージボンプ 昇圧回路 1 4を V M で駆動し、逆に V DD > V M の時は V DD で駆動するように切り換えることを特徴としている。

すなわち、本実施例においては、Vpp>Vmの 時に前述した第一の実施例よりも低いON抵抗を 得ることができる。

第4回は第3回に示すモータ制御ICにおけるモータ電圧-HブリッジON抵抗特性図である。

第4図に示すように、ON抵抗特性は従来のON抵抗特性(第6図)と比較しても格段に低く 且つ安定化される。

〔発明の効果〕

以上説明したように、本発明のモータ制御ICの駆動回路は、チャージボンプ昇圧回路をモータ電圧で駆動、もしくはモータ電圧がロジック電源電圧により駆動することにより、モータ電圧が変化してもHブリッジ回路を形成するNチャネルパワーMOS・ドビアのON抵抗を低く且つほぼ一定に保つことができるという効果がある。

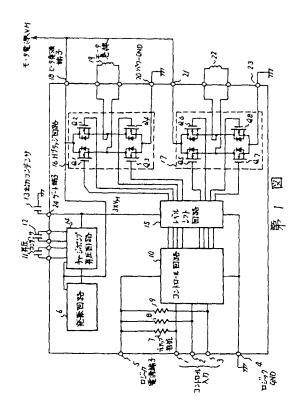
図面の簡単な説明

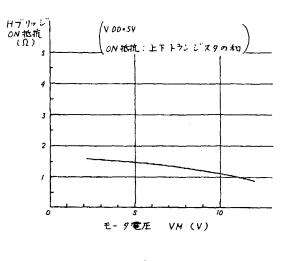
第1図は本発明の第一の実施例を示すNチャネルパワーMOSのHブリッジモータ制御ICの駆動回路図、第2図は第1図に示すモータ制御ICにおけるモータ電圧-HブリッジON抵抗特性図、第3図は本発明の第二の実施例を示すNチャネルパワーMOSのHブリッジモータ制御ICの駆動回路区、第5図は従来の一例を示すNチャネルパワーMOSのHブリッジモータ制御ICの駆動回路

図、第6図は第5図に示すモータ制御ICにおけるモータ電圧-HブリッジON抵抗特性図である。

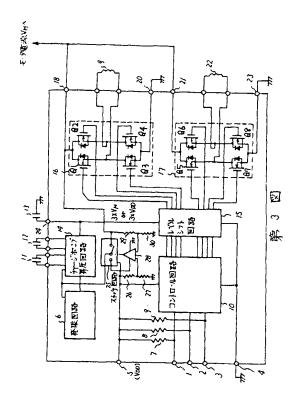
1~3 … コントロール入力、4 … ロジックGND、5 … ロジック電源端子、6 … 発振回路、7~9 … プルアップ抵抗、10 … コントロール回路、11、12 … 昇圧コンデンサ、13 … 出力コンデンサ、14 … チャージボンプ昇圧回路、15 … レベルシフト回路、16、17 … Hブリッジ回路、18、21 … モータ電源端子、19、22 … モータ巻線、20、25 …パワーGND、24 … ゲート端子、Q1~Q8 … NチャネルパワーMOS・FET。

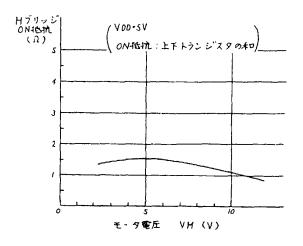
代理人 弁理士 内 原 智





第 2 図





※ ロジク電源端子印か口電圧 Voo ≈ 5 V とする

第 4 図

